



Mercator Softwaremodul Viewer

Prod.-Nr.: [010-604-10]

Funktion:

MERCATOR ist eine modular aufgebaute, fensterorientierte Software zur grafischen Optimierung von Fertigungssystemen. Es ermöglicht die Visualisierung und Bearbeitung von sonst nur schwer zugänglichen Roboterbahndaten ebenso wie deren Verknüpfung mit den verschiedensten Prozessdaten.

Der MERCATOR Viewer dient zur exakten Visualisierung von Roboterbahnen. Eine Roboterbahn besteht aus vier Datentypen:

- Position: gefahrene Bahn in XYZABC-Daten mit Soll- und Istwerten
- Geschwindigkeit: Verlauf der programmierten und der tatsächlichen Geschwindigkeit
- Digitale Signale: genaue Darstellung der geschalteten Signale über Weg oder Zeit
- Analoge Signale: genaue Darstellung der Prozess-Signale über Weg oder Zeit

Für jede dieser Daten stellt MERCATOR ein separates Fenster dar. Alle Fenster sind so verknüpft, dass die Bewegung der Maus in einem Fenster in allen anderen Fenstern mit einem Cursor abgebildet wird. Somit hat man einen optimalen Überblick.

Über eine Ethernet-Schnittstelle zur jeweiligen Robotersteuerung (KUKA, Fanuc, VRS) können sowohl Roboterprogramme als auch speziell von der Steuerung aufgezeichnete IBGN-Dateien in der Vier-Fenster-Technik dargestellt werden. Mit dieser Darstellungstechnik können die Position/Orientierung, die Geschwindigkeit, die Binärsignale und die analogen Prozesssignale jeweils in einem eigenen Fenster grafisch übersichtlich dargestellt und, Dank überall mitgeführten Cursors, korreliert werden.

Voraussetzung für IBGN-Dateien ist eine IBGN-Funktionalität seitens der Robotersteuerung. Damit werden von der Robotersteuerung Bahn- und Signaldaten in eine Datei im ASCII-Format geschrieben und zwar für jeden IPO-Takt einen Datensatz. Der IPO-Takt ist das kleinste zeitliche Verarbeitungsintervall der

Robotersteuerung und liegt je nach Steuerung bei 9 bis 12 ms. Das ASCII-Format macht die IBGN-Datei für gewöhnliche Editoren les- und editierbar.

Zum Viewer gehört immer auch ein MERCATOR Basismodul, das die Grundfunktionen zur Analyse von Roboterbahnen zur Verfügung stellt. In diesem Modul sind die Funktionen zur Anlagenkonfiguration, Einrichtung und Kommunikation sowie ein Dateimanager enthalten.

Technische Voraussetzungen:

Betriebssystem:	Windows 7, 8 (Windows 10 und ältere Versionen (2000, XP, Vista) auf Anfrage)
Prozessor:	mindestens 1GHz
Grafikkarte:	Grafikkarte ab 256 MB RAM, DirectX®9 Unterstützung
Arbeitsspeicher:	mindestens 512MB, empfohlen 1GB
Robotersteuerung:	IBGN-Funktionalität
Schnittstelle:	Ethernet

Zubehör:

- Track-In System
- Weitere Softwaremodule von MERCATOR:
 - MercatorMonitor MeMo
 - Prozessdaten
 - FolgenEditor
 - Bahnprogrammierung
 - TeachSensor

Wir bieten Ihnen auch gern einen optimal abgestimmten Desktop PC oder Laptop mit an.